GENERAL-PURPOSE DEMODULATOR AND COMMUNICATION WAVE ANALYZING DEVICE

Patent Number:

JP5218914

Publication date:

1993-08-27

Inventor(s):

WAKAYAMA SHIGEO; others: 02

Applicant(s):

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

Requested Patent:

JP5218914

Application Number: JP19920195926 19920629

Priority Number(s):

IPC Classification:

H04B7/00: G01R23/16: H03K9/00: H04L27/00

EC Classification:

Equivalents:

JP3075846B2

Abstract

PURPOSE:To obtain a general-purpose demodulator and a communication wave analyzing device recognizing the modulation system of a reception signal and demodulating the signal even when the modulation system of the received communication signal is not clear.

CONSTITUTION: The device is provided with a modulation system recognizing means 4 recognizing the modulation system from the phase of a communication signal received by a receiver 2 and plural demodulator corresponding with each modulation system and a corresponding demodulator is selected among the demodulators 6 by the number of modulation systems based on the result of the recognition of the modulation system recognizing means 4. Moreover, and expert analyzing device, a fuzzy inference or a neural network are adopted for the recognition of the modulation system.

Data supplied from the esp@cenet database - I2

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-218914

(43)公開日 平成5年(1993)8月27日

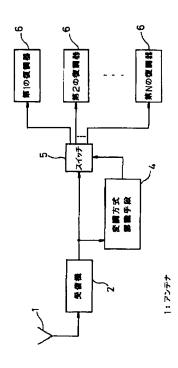
(51) Int.Cl. ⁵ H 0 4 B 7/00 G 0 1 R 23/16 H 0 3 K 9/00	識別記号 Z	庁内整理番号 9199-5K 8803-2G 7402-5J	FΙ			技術表示箇所
H 0 4 L 27/00		1402 03				
		9297 – 5K	H 0 4 L		未請求	Z 請求項の数15(全 31 頁)
(21)出願番号	特顧平4-195926		(71)出願人		13 機株式会社	<u> </u>
(22)出願日	平成4年(1992)6月	129日		東京都千代田区丸の内二丁目2番3号		
			(72)発明者	若山 劣	失	
(31)優先権主張番号	特願平3-185292			兵庫県尼	己崎市猪名	名寺2丁目5番1号 三菱
(32)優先日	平3 (1991) 6 月28日	3		電機マイ	イコン機器	器ソフトウエア株式会社内
(33)優先権主張国	日本(JP)		(72)発明者	福井 象	殳	
(31)優先権主張番号	特願平3-17672 1			兵庫県尼	2崎市塚1	口本町8丁目1番1号 三
(32)優先日	平3 (1991) 7月17日	3		菱電機材	*式会社	通信機製作所内
(33)優先権主張国	日本(JP)		(72)発明者	雑賀 』	E弘	
(31)優先権主張番号	31)優先権主張番号 特顧平3-176722			兵庫県尼	已崎市猪名	名寺2丁目5番1号 三菱
(32)優先日	平3 (1991) 7月17日	3		電機マイ	イコン機器	ピソフトウエア株式会社内
(33)優先権主張国	日本(JP)		(74)代理人	弁理士	早瀬	# ─
						最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 汎用復調装置および通信波形解析装置

(57)【要約】

【目的】 受信した通信信号の変調方式が不明な場合で も、受信信号の変調方式を認識してこれを復調できる汎 用復調装置および通信波形解析装置を得る。

【構成】 受信機2により受信された通信信号の位相か らその変調方式を認識する変調方式認識手段4と、各変 調方式に対応する複数の復調器を設け、変調方式認識手 段4の認識結果に基づいて、変調方式分の復調器6の中 から対応する復調器を選択するようにした。また、変調 方式の認識に、エキスパート解析装置やファジィ推論や ニューラルネットワークを用いるようにした。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ディジタル無線変調された通信信号を受 信し、復調するディジタル通信受信装置において、

受信信号の複数の種類の変調方式の各々に対応する複数 の種類分の復調器と、

受信信号の変調方式を認識する変調方式認識手段と、

該変調方式認識手段による認識結果に基づいて、前記複 数の種類分の復調器から対応する復調器を選択する復調 器選択手段とを備えたことを特徴とする汎用復調装置。

【請求項2】 前記変調方式認識手段は、

受信信号の位相を90度ずらす移相器と、

前記受信信号を入力し、該受信信号の包絡線を検波する 第1の包絡線検波器と、

前記移相器の出力を入力し、前記90度位相のずれた受 信信号の包絡線を検波する第2の包絡線検波器と、

前記第1, 第2の包絡線検波器の出力を入力し、それぞ れの検波後の位相レベルをX軸、Y軸とするIQパター ン平面上に展開するIQパターン計算手段と、

前記IQパターン平面上のピーク数を検出するピーク検 出手段とから構成され、

該ピーク数に基づいて受信信号の変調方式を認識するこ とを特徴とする請求項1記載の汎用復調装置。

【請求項3】 前記第1, 第2の包絡線検波器と、前記 IQパターン計算手段との間に、

前記第1, 第2の包絡線検波器の出力をそれぞれ入力 し、該出力に含まれる雑音を除去する第1, 第2の雑音 除去手段と、

該第1、第2の雑音除去手段の出力をそれぞれ入力し、 雑音により変化した位相を補正する第1, 第2の位相補 復調装置。

【請求項4】 ディジタル無線変調された通信信号を受 信し、受信信号の変調方式を認識する通信波形解析装置 において、

受信信号の位相を90度ずらす移相器と、

前記受信信号を入力し、該受信信号の包絡線を検波する 第1の包絡線検波器と、

前記移相器の出力を入力し、前記90度位相のずれた受 信信号の包絡線を検波する第2の包絡線検波器と、

前記第1,第2の包絡線検波器の出力を入力し、それぞ 40 とする請求項9記載の通信波形解析装置。 れの検波後の位相レベルをX軸、Y軸とするIQパター ン平面上に展開するIQパターン計算手段と、

前記IQパターン平面上のピーク数を検出するピーク検 出手段とから構成され、

該ピーク数に基づいて受信信号の変調方式を認識するこ とを特徴とする通信波形解析装置。

【請求項5】 前記第1, 第2の包絡線検波器と、前記 IQパターン計算手段との間に、

前記第1, 第2の包絡線検波器の出力をそれぞれ入力 し、該出力に含まれる雑音を除去する第1, 第2の雑音 50 調方式をファジィ推論により判別する変調方式判別手段

除去手段と、

該第1, 第2の雑音除去手段の出力をそれぞれ入力し、 雑音により変化した位相を補正する第1, 第2の位相補 正手段とを設けたことを特徴とする請求項4記載の通信 波形解析装置。

【請求項6】 実空界伝搬における通信波の波形解析を 行なう通信波形解析装置において、

到来通信波のスペクトラム解析を行なうスペクトラム解 析装置と、

10 到来通信波の位相解析を行なう位相解析装置と、

前記スペクトラム解析装置の解析結果及び前記位相解析 装置の解析結果から上記到来通信波の変調諸元を判定す るエキスパート解析装置とを備えたことを特徴とする通 信波形解析装置。

【請求項7】 前記スペクトラム解析装置として、高速 フーリエ変換装置および最大エントロピー法装置を備え たことを特徴とする請求項6記載の通信波形解析装置。

【請求項8】 請求項6または7記載の通信波形解析装 置を最適復調方式判定装置として用い、

20 当該通信波形解析装置の出力に基づき、到来通信波をそ の変調諸元に応じた復調方式で復調する解析復調装置を 備えたことを特徴とする汎用復調装置。

【請求項9】 通信信号を受信する受信装置と、

この受信装置の受信出力信号をそれぞれスペクトル分 析、位相分析および周波数分析するスペクトル解析装 置、位相解析装置および周波数解析装置と、

これら各解析装置の出力から前記通信信号の波形次元数 に応じてそのピーク数の算出あるいは波形パターンの形 状判定を行なう波形認識手段と、

正手段とを設けたことを特徴とする請求項2記載の汎用 30 この波形認識手段の解析出力をもとにあらかじめ記憶さ れた変調方式判定ルールに従って変調方式を推定出力す る変調方式推定手段と、

> この変調方式推定手段より推定出力される変調方式デー タより算出すべき変調諸元を設定し、この設定値と前記 波形認識手段の解析出力より前記通信信号の変調諸元デ 一夕を算出する変調諸元算出手段とを備えたことを特徴 とする通信波形解析装置。

> 【請求項10】 前記変調方式推定手段に変調方式の判 定ルールを事例学習する学習機能を付加したことを特徴

> 【請求項11】 請求項9または10記載の通信波形解 析装置を最適復調方式判定装置として用い、

> 当該通信波形解析装置の出力に基づき、到来通信波をそ の変調諸元に応じた復調方式で復調する解析復調装置を 備えたことを特徴とする汎用復調装置。

> 【請求項12】 ディジタル無線変調された通信信号を 受信し、復調するディジタル通信受信装置において、 前記通信信号の周波数を測定する周波数測定手段と、

この周波数測定手段の周波数測定結果に基づいてその変

-104-

復調する受信信号の変調の種類分の復調器と、

前記該変調方式判別手段による判別結果に基づいて、前 記複数の種類分の復調器から対応する復調器を選択する 復調器選択手段とを備えたことを特徴とする汎用復調装 置。

【請求項13】 ディジタル無線変調された通信信号を 受信し、受信信号の変調方式を認識する通信波形解析装 置において、

前記通信信号の周波数を測定する周波数測定手段と、 この周波数測定手段の周波数測定結果に基づいてその変 調方式をファジィ推論により判別する変調方式判別手段 とを備えたことを特徴とする通信波形解析装置。

【請求項14】 ディジタル無線変調された通信信号を 受信し、受信信号の変調方式を認識する通信波形解析装 置において、

前記受信信号の位相を解析する位相解析手段と、

この位相解析手段の出力を入力するIQパターン生成手

このIQパターン生成手段の出力から前記受信信号の変 20 結果から変調方式を判定する解析専門家である。 調方式を認識するニューラルネットワーク認識手段とを 備えたことを特徴とする通信波形解析装置。

【請求項15】 ディジタル無線変調された通信信号を 受信し、復調するディジタル通信受信装置において、

前記受信信号の位相を解析する位相解析手段と、

この位相解析手段の出力を入力するIQパターン生成手 段と、

このIQパターン生成手段の出力から前記受信信号の変 調方式を認識するニューラルネットワーク認識手段と、 復調する受信信号の変調の種類分の復調器と、

前記ニューラルネットワーク認識手段による認識結果に 基づいて、前記複数の種類分の復調器から対応する復調 器を選択する復調器選択手段とを備えたことを特徴とす る汎用復調装置。

【発明の詳細な説明】

[0 0 0 1]

【産業上の利用分野】この発明は、汎用復調装置および 通信波形解析装置に関し、特に、ディジタル無線変調さ れた通信信号を受信し復調する装置において、受信した 復調できる汎用復調装置およびその変調方式の認識に用 いられる通信波形解析装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】図38は、例えば電気通信協会出版 田 中氏、中山氏共著「やさしいディジタル無線」で示され た従来のディジタル通信受信装置の構成図であり、図に おいて、1は受信アンテナ、2はこの受信アンテナ1に 接続された受信機、3は受信機2の出力信号の変調を復 調する復調器である。

[0003]次に動作について説明する。受信アンテナ 50 別が困難であるなどの問題点があった。

1によって受信された通信信号は、受信機2に入力され る。次いで、受信機2からの通信信号は、あらかじめ送 受信双方で定められた特定の変調方式の復調が可能な復 調器3に入力され、通信情報が抽出される。

【0004】また、図39は、従来からの波形解析技法 を示すものであり、図において、1001は解析対象 波、1002はスペクトラム解析手段としてのFFT変 換装置、1003はその出力である。

【0005】次に動作について説明する。解析対象波1 10 001は、FFT変換装置1002に入力され、高速フ ーリエ変換されてスペクトル解析され、解析結果100 3として出力される。

【0006】さらに、図40は、従来の、変調方式の他 の判定のプロセスを示すもので、図において、2001 は受信装置、2002は受信装置2001の出力信号を スペクトル分析するスペクトル解析装置、2003は受 信装置2001の出力信号を位相解析する位相解析装 置、2004は受信装置2001の出力信号の周波数を 解析する周波数解析装置、2005は各解析装置の解析

【0007】次に動作について説明する。変調された通 信波は受信装置2001で受信され、その受信信号はス ペクトル解析装置2002、位相解析装置2003、及 び周波数解析装置2004に入力される。スペクトル解 析装置2002からはスペクトル解析波形が出力され、 位相解析装置2003からは、位相解析波形が出力され る。また解析専門家の必要に応じて、周波数解析装置2 004から必要な解析結果を出力させる。

【0008】それらの出力結果の総合判断により、人間 30 である解析専門家2005が変調方式を判定し、復調諸 元を算出し報告する。

[00009]

【発明が解決しようとする課題】従来のディジタル通信 受信装置は、以上のように構成されていたので、受信側 は、送信側から送信される通信信号の変調方式をあらか じめ知っておかなければならず、送信側が、任意に変調 方式を変更したり、送信側が未知の場合、受信信号を復 調できない等の問題点があった。

【0010】この発明は、上記のような問題点を解消す 通信信号の変調方式が不明な場合でも、その受信信号を 40 るためになされたもので、受信した通信信号の変調方式 が未知な場合でもこれを自動的に認識できるとともに、 受信した信号の変調方式が、受信した信号を復調する復 調器を選択することができる汎用復調装置を得ることを 目的とする。

> 【0011】また、従来のディジタル通信受信装置は、 受信信号がFSK (Frequency Shift Keying) 変調信号 の場合、変調の多値数 (2値、4値等) の判断はできる が、FSK変調信号とPSK (Phase Shift Keying) 変 調信号の区分及びPSK変調信号系の細部変調諸元の判

【0012】この発明は、上記のような問題点を解消す るためになされたもので、例えばSNR (Signal to No ise Ratio) が10dB等の高雑音下でもFSKとPS Kの区分ができるとともに、PSK変調系の細部変調諸 元の区分ができる通信波形解析装置を得ることを目的と している。

【0013】また、従来の変調方式解析手段は、解析専 門家を養成しなければならず、それには多くの経験と素 質が必要で、また24時間体制の稼働が困難であるなど の問題点があった。

【0014】この発明は上記のような問題点を解消する ためになされたもので、解析専門家を必要とせずに変調 方式を解析できるとともに、復調に必要な細部諸元が出 力できる通信波形解析装置を得ることを目的とする。 [0015]

【課題を解決するための手段】この発明に係る汎用復調 装置は、受信信号の複数の種類の変調方式の各々に対応 する複数の種類分の復調器と、受信信号の変調方式を認 識する変調方式認識手段と、該認識結果に基づいて複数 の種類分の復調器から対応する復調器を選択する復調器 20 選択手段とを備えたものである。

【0016】また、この発明に係る汎用復調装置は、受 信信号の位相を90度ずらした信号を生成する移相器、 移相器出力と受信信号それぞれの包絡線を検波する包絡 線検波器、それぞれの検波後の位相レベルをXY軸とす るIQパターン平面上に展開するIQパターン計算手 段、IQパターン上のピーク数を検出するピーク検出手 段により前記の変調方式認識手段を構成し、IQパター ン上のピーク数により受信信号の変調方式を認識するよ うにしたものである。

【0017】また、この発明に係る汎用復調装置は、さ らに前記変調方式認識手段を構成する包絡線検波器と「 Qパターン計算手段との間に、包絡線検波器の出力を入 力しこれに含まれる雑音を除去する雑音除去手段と、雑 音除去手段の出力を入力し雑音により変化した位相を補 正する位相補正手段とを設けたものである。

【0018】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、受信信号の位相を90度ずらした信号を生成する移 相器、移相器出力と受信信号それぞれの包絡線を検波す 軸とするIQパターン平面上に展開するIQパターン計 算手段、IQパターン上のピーク数を検出するピーク検 出手段により前記の変調方式認識手段を構成し、IQパ ターン上のピーク数により受信信号の変調方式を認識す るようにしたものである。

【0019】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、さらに前記変調方式認識手段を構成する包絡線検波 器とIQパターン計算手段との間に、包絡線検波器の出 力を入力しこれに含まれる雑音を除去する雑音除去手段 と、雑音除去手段の出力を入力し雑音により変化した位 50

相を補正する位相補正手段とを設けたものである。

【0020】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、通信波のスペクトラム解析装置を備えるとともに、 通信波の位相解析装置を備え、さらに各解析装置の解析 結果から到来通信波の変調諸元の判定を行うエキスパー ト解析装置を備えたものである。

【0021】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、スペクトラム解析装置として高速フーリエ変換装置 の他に、さらに最大エントロピー法(Maximum Entropy 10 Method: MEM) 装置を備えるようにしたものである。

【0022】また、この発明に係る汎用復闢装置は、上 記エキスパート解析装置を有する通信波解析装置を最適 復調方式判定装置として用い、当該通信波解析装置の判 定出力に基づいて通信波を復調する手段を備えたもので ある。

【0023】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、解析装置の出力を分析する波形認識装置を付加する と共に、その認識結果ルール判定により、変調方式を判 定し、細部復調諸元を出力するものである。

【0024】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、その認識結果ルールを事例学習する学習機能を有す るものである。

【0025】また、この発明に係る汎用復調装置は、上 記波形認識装置を有する通信波形解析装置を、最適復調 方式判定装置として用い、当該通信波解析装置の判定出 力に基づいて通信波を復調する手段を備えたものであ る.

【0026】また、この発明に係る汎用復調装置は、受 信信号を入力し、受信信号の周波数を測定し、測定した 30 結果から受信信号の変調方式をファジィ推論により判別 し、判別した変調方式の受信信号を復調できる復調器を 選択し、これに受信信号を入力するようにしたものであ

【0027】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、受信信号を入力し、受信信号の周波数を測定し、測 定した結果から受信信号の変調方式をファジィ推論によ り判別するようにしたものである。

【0028】また、この発明に係る通信波形解析装置 は、受信信号の位相を解析し、位相解析結果からIQパ る包絡線検波器、それぞれの検波後の位相レベルをXY 40 ターンを生成し、生成したIQパターンの形状をニュー ラルネットワークに認識させ、変調方式を区分するよう にしたものである。

> 【0029】さらに、この発明に係る汎用復調装置は、 受信信号の位相を解析し、位相解析結果からIQパター ンを生成し、生成したIQパターンの形状をニューラル ネットワークに認識させ、変調方式を区分させ、その区 分した結果に応じて通信波を復調する手段を備えたもの である。

[0030]

【作用】この発明においては、受信信号の複数の種類の

変調方式の各々に対応する複数の種類分の復調器を設け、受信した通信信号の位相から通信信号の変調方式を認識し、この認識結果に基づいて該当する復調器を選択し復調するようにしたから、受信側が送信側から送信される通信信号の変調方式を知らない場合や、送信側に任意に変調方式を変更した場合でも、受信側は自動的に通信信号の変調方式を認識でき、通信信号を復調できる。

【0031】また、この発明の汎用復調装置における変調方式認識手段は、上記のように構成したから、受信信号の位相を90度ずらした信号が移相器により生成され、これと受信信号のそれぞれの包絡線が包絡線検波器により検波され、「Qパターン計算手段によりそれぞれの検波後の位相レベルをXY軸とする「Qパターン平面上に展開され、展開後、ピーク検出手段により「Qパターン上のピーク数が検出され、このピーク数により受信信号の変調方式が認識される。

せ、その認識結果に必要で、変調方式を判定する。
(0039)また、この変調方式が未知の変調方式が未知の変調方式が表対により「Qパターン上のピーク数が検出され、このピーク数により受信信号の変調方式が認識される。

【0032】また、この発明の変調方式認識手段は、前記包絡線検波器とIQパターン計算手段との間に、包絡線検波器の出力を入力しこれに含まれる雑音を除去する雑音除去手段と、雑音除去手段の出力を入力し雑音によ 20り変化した位相を補正する位相補正手段を設けるようにしたから、受信機等の雑音レベルが上昇しても、雑音の影響は抑圧され、正確にピーク検出ができる。

【0033】また、この発明の通信液形解析装置は、上記のように構成したから、受信信号の位相を90度ずらした信号が移相器により生成され、これと受信信号のそれぞれの包絡線が包絡線検波器により検波され、IQパターン計算手段によりそれぞれの検液後の位相レベルをXY軸とするIQパターン平面上に展開され、展開後、ピーク検出手段によりIQパターン上のピーク数が検出 30され、このピーク数により受信信号の変調方式が認識される。

【0034】また、この発明の通信波形解析装置は、前記包絡線検波器とIQパターン計算手段との間に、包絡線検波器の出力を入力しこれに含まれる雑音を除去する雑音除去手段と、雑音除去手段の出力を入力し雑音により変化した位相を補正する位相補正手段を設けるようにしたから、受信機等の雑音レベルが上昇しても、雑音の影響は抑圧され、正確にピーク検出ができる。

【0035】また、この発明における通信波解析装置 40 は、到来通信波のスペクトラム解析を行い、位相解析装置により到来通信波の位相解析を行い、スペクトラム解析結果と位相解析結果からエキスパート解析装置により変調賭元を判定するようにしたから、FSKとPSKの区分、及び細部変調緒元の区分ができる。

【0036】また、この発明における通信波解析装置は FFT装置の他にMEM装置により到来通信波のスペクトラム解析を行うようにしたから、変調賭元により判定 のしやすさが異なるFSK系を正確に判定できる。

【0037】また、この発明における汎用復調装置は、

上記エキスパート解析装置を有する通信波解析装置を最適復調方式判定装置として用い、当該通信波解析装置の判定出力に基づいて通信波を復調するようにしたから、変調方式が未知の通信波を変調諸元に応じて復調することができる。

【0038】また、この発明における通信波形解析装置の変調方式判定手段は、解析装置の出力を波形認識させ、その認識結果に必要な変調方式判定ルールを用いて、変調方式を判定する。また、波形認識過程において細部復興終元を算出する。

【0039】また、この発明における通信波形解析装置は、その認識結果ルールを事例学習する学習機能を設けたので、変調方式が未知の通信波の場合についても、その変調方式を推定できる。

【0040】また、この発明における汎用復調装置は、 上記波形認識装置を有する通信波形解析装置を、最適復 調方式判定装置として用い、当該通信波解析装置の判定 出力に基づいて通信波を復調する手段を備えたので、解 析専門家を必要とせずにその復調が可能となる。

【0041】また、この発明における汎用復調装置の変調方式判別手段は、周波数測定手段から受信信号の瞬時周波数を入力し、これをあらかじめ設定した周波数を中心周波数とするグループのいずれかに属するかをファジィ推論により推定し、規定回数の繰り返し後、入力した瞬時周波数が属しているグループの数から受信信号の変調方式に対応した復調器に入力するようにスイッチを操作し、復調させるものである。

[0042] また、この発明における通信被形解析装置は、周波数測定手段から受信信号の瞬時周波数を入力し、これをあらかじめ設定した周波数を中心周波数とするグループのいずれかに属するかをファジィ推論により推定するようにしたものである。

【0043】また、この発明における通信被形解析装置のニューラルネットワーク認識手段は、IQパターン生成手段から受信信号の位相解析情報により生成されるIQパターンを入力し、このIQパターンの形状を認識するようにあらかじめ学習させたニューラルネットワークを用いて認識することにより、通信波の変調諸元を解析する。

【0044】さらに、この発明における汎用復調装置の ニューラルネットワーク認識手段は、IQパターン生成 手段から受信信号の位相解析情報により生成されるIQ パターンを入力し、このIQパターンの形状を認識する ようにあらかじめ学習させたニューラルネットワークを 用いて認識することにより、通信波の変調賭元を解析 し、その解析結果に基づいて通信波を復調する。

[0045

【実施例】以下、この発明の一実施例を図について説明 する。図1はこの発明の一実施例による汎用復調装置と 50 してのディジタル通信受信装置の構成を示す図であり、

図において、1はアンテナ、2はアンテナ1で受信した 信号を入力する受信機、4は受信機2の出力を入力し、 受信信号の変調方式を認識する変調方式認識手段、5は 変調方式認識手段4の出力で制御され、受信機2の出力 をいずれかの復調器に出力するスイッチ、6は復調する 対象の変調方式がそれぞれ異なりスイッチ5から入力さ れた信号を復調する、N個の前記第1~第Nの復調器で ある。

【0046】また、図2に図1のディジタル通信受信装 手段4の一構成例を示す。図において、7は入力する受 信機2の出力信号の位相を90度ずらす移相器、8aは 受信信号を入力とし、受信信号の包絡線を検波する包絡 線検波器(第1の包絡線検波器)、8bは移相器7から の出力信号を入力とし、該信号の包絡線を検波する包絡 線検波器(第2の包絡線検波器)、9は前記2つの包絡 線検波器8a,8bの出力を入力し、包絡線検波器8a で検波後の位相レベルをX軸、包絡線検波器8bで検波 後の位相レベルをY軸とするIQパターン平面上に展開 する I Qパターン計算手段、10は I Qパターン計算手 20 段9の出力であるIQパターン平面に存在するピークの 数を検出し、前記スイッチ5にスイッチングのための制 御情報を出力するピーク検出手段である。

【0047】次に動作について説明する。アンテナ1で 受信された受信信号x(t) は受信機2を経て、変調方式 認識手段4とスイッチ5に入力される。変調方式認識手 段4では、移相器7で90度位相をずらした信号x² (t) を生成する。そして、x(t), x'(t) は、それぞれ 包絡線検波器8a,8bに入力される。今、x(t),x' (t) が(1),(2) 式で示される信号とすると、包絡線検波 30 器8a, 8bの出力s(t), s'(t) は(3), (4) 式で表わ される。

$$[0 0 4 8] x (t) = \cos(wt + \phi) \qquad \cdots (1)$$

$$x' (t) = \sin(wt + \phi) \qquad \cdots (2)$$

$$s (t) = \cos(\phi) \qquad \cdots (3)$$

$$s' (t) = \sin(\phi) \qquad \cdots (4)$$

【0049】式中のゆは、変調方式及び伝送データによ り変化する。ここで、s(t), s'(t) は瞬時的には固 定値なので、IQパターン計算手段9は、例えばs(t) をx軸, s'(t) をy軸とするx y平面上にその交点を 40 展開する。図3にIQパターンの一例を示す。図3(a) はBPSK (Binary Phase Shift Keying)変調方式、図 3(b) はQPSK (Quadrature PSK) 変調方式, 図3 (c) はπ/4シフトQPSK変調方式, 図3(d) は16 QAM変調方式のIQパターンである。

【0050】IQパターンは、x軸方向、y軸方向それ ぞれN等分されたN×Nの配列、H(i, j)(i=1, j)2, …, N; j=1, 2, …, N) でピーク検出手段1 0に入力される。ピーク検出手段10はH(i, j)の値か

[0051]

【数1】

める。

: ピーク $H(i, i) \ge 1$

...(5) : ピークでない H(i,j) = 0

10

【0052】ピーク数uと変調方式には密接な関係があ り、この関係に基づいてピーク数にあった復調器をスイ ッチ5により選択するように制御信号cをスイッチ5に 置に内蔵された通信波形解析装置としての変調方式認識 10 出力する。図4にその動作フローを示す。まず、ピーク 数uが2ならばBPSK復調器を選択する制御信号cを 出力する(S12), (S13), (S20)。ピーク 数uが4ならばQPSK復調器を選択する制御信号cを 出力する(S14), (S15), (S20)。ピーク 数uが8ならばπ/4シフトQPSK復調器を選択する 制御信号 c を出力する (S16), (S17), (S2 0)。ピーク数uが16ならば16QAM復調器を選択 する制御信号cを出力する(S18), (S19), (S20)。スイッチ5は変調方式認識手段4より入力 した制御信号 c に従って、対応する復調器 6 に受信機 2 からの信号が流れるようにスイッチングを行う。

> 【0053】以上のように、本実施例においては、受信 信号の位相を90度ずらした信号を移相器7により生成 し、これと受信信号それぞれの包絡線を包絡線検波器8 a. 8 bにより検波し、IQパターン計算手段9により それぞれの検波後の位相レベルをX軸、Y軸とするIQ パターン平面上に展開し、展開後、ピーク検出手段10 によりIQパターン上のピーク数を検出し、このピーク 数により受信信号の変調方式を認識する変調方式認識手 段4を設け、この認識結果に基づいてスイッチ5によ り、受信信号の複数の種類の変調方式の各々に対応する 複数の種類分の復調器6の中から該当する復調器を選択 し、受信信号を復調するように構成したので、送信側が 任意に変調方式を変更したり、送信側の変調方式が未知 な場合であっても受信側は受信した信号を復調すること ができる。

> 【0054】なお、上記実施例では、受信機雑音等の雑 音レベルが上昇すると、IQパターンが図6に示すよう になり、正確なピーク検出ができない。そこで、以下、 雑音の影響を抑圧するように構成した変調方式認識手段 を図5を用いて説明する。

【0055】即ち、図5は本発明のディジタル通信受信 装置における変調方式認識手段(通信波形解析装置)の 他の構成例を示す図であり、図において、7は受信機2 の出力信号の位相を90度ずらす移相器、8 a は受信機 2の出力信号の包絡線を検波する包絡線検波器、8bは 移相器7の出力信号の包絡線を検波する包絡線検波器、 17a, 17bはそれぞれ包絡線検波器8a, 8bの出 力信号に含まれる雑音を除去する雑音除去フィルタ(第 らピークポイントを(5) 式により判定し、その数uを求 50 1, 第2の雑音除去フィルタ)、18a, 18bはそれ

ぞれ雑音除去フィルタ17a, 17bの出力を入力し、 雑音により微妙に変化した位相を補正し、雑音によるピ ークのばらつきをなくす位相補正手段(第1,第2の位 相補正手段)、9は位相補正手段18a,18bの出力 を入力し、「Qパターンを計算する」Qパターン計算手 段、10はIQパターン計算手段9の出力からIQパタ ーン上のピーク数を算出し、前記スイッチ5にスイッチ ングのための制御信号を出力するピーク検出手段であ る。本構成は、上記実施例の変調方式認識手段の構成 に、さらに雑音除去フィルタ17a, 17b, 振幅レベ*10

$$v(t) = (1 / W) \sum_{j=-m}^{m} \pi(j)a(t+j)$$

$$\overrightarrow{W} = \sum_{j=-m}^{m} \pi(j)$$

$$t = 0$$

【0058】ここで、包絡線検波器8aでは、a(t) = s(t) となり、包絡線検波器 8 b では、a(t) = s'(t) となる。次に、雑音除去フィルタ17aの出力v タ17bの出力v′(t) は位相補正手段18bに入力さ れる。位相補正手段18a, 18bは雑音除去フィルタ 17a, 17bの処理で生じた信号の歪みを補正し、I Qパターン計算時の信号振幅値のピークのばらつきをな くすことを目的としている。

【0059】位相補正手段18a, 18bの動作フロー を図7に示す。まず、位相補正手段18a, 18bに入 力があると、立ち上げ後、1回目の入力か否かを判定す る(S21)。ここで、1回目ならば入力した位相値を る(S23)。そして、次に雑音除去フィルタ17a, 17 bからの入力信号待ちとなる(S24)。もし、 (S21) で入力が2回目以降ならば、記憶している位 相値と入力値の差を求める(S25)。(S25)で求 めた差と設定値mとの比較を実施する(S26)。ここ で、設定値mは雑音によるピークのばらつきを許容する 限界値であり、あらかじめ設定されている。(S26) での比較の結果、(S25)で求めた差がmよりも大き ければ、記憶している全ての値と(S25)の処理を実 施終了したか否かを判定する(S27)。ここで、終了 40 していなければ (S 2 5) の処理に再帰する。逆に終了 していれば、入力した位相値を新たに記憶する(S2 2)。そして、前記(S23), (S24)の処理を実 施する。また、前記 (S 2 6) の処理で、 (S 2 5) の 処理の差の結果が設定値m以下であれば、(S25)で 用いた記憶内容を出力する(S26)。そして、次の入 力待ち (S 2 2) の処理へ移る。以上の (S 2 1) ~ (S28) の動作が位相補正手段18a, 18bの動作

【0060】位相補正手段18a, 18bの出力はIQ 50 を行なう位相解析装置、107は位相解析装置105の

*ル補正手段18a, 18bを加えているのが特徴であ

12

【0056】次に、動作について説明する。移相器7と 包絡線検波器8a.8bの動作については前記実施例と 同じである。雑音除去フィルタ17a, 17bは包絡線 検波器 8 a の出力 s (t) , 包絡線検波器 8 a の出力 s ' (t) に対して、例えば(6) 式に示す移動平均法により雑

音を抑圧する。 [0057]

【数2】

t = 1, 2, ..., n

パターン計算手段9に入力される。IQパターン計算手 段9の動作は前記実施例で示した動作と同じである。 I Qパターン計算手段9の出力を入力とするピーク検出手 (1) は位相補正手段18aに入力され、雑音除去フィル 20 段10の動作についても同様に前記実施例で示した動作 と同じである。

> 【0061】また、本実施例では雑音除去フィルタに移 動平均法のアルゴリズムを用いた場合について説明した が、Wienerフィルタや周波数領域法、積算平均化法等で あっても良く、上記実施例と同様の効果を奏する。

【0062】このような本実施例においては、上記実施 例と同様に、送信側が任意に変調方式を変更したり、送 信側の変調方式が未知な場合であっても受信した信号を 復調することができる上、さらに、変調方式認識手段4 記憶する(S22)。そして、記憶した位相値を出力す 30 に設けた雑音除去フィルタ17a,17b,振幅レベル 補正手段18a, 18bにより受信機等の雑音の影響を 抑圧するように構成したので、受信機等の雑音レベルが 上昇した場合にも正確にピーク検出することができ、受 信した信号を正確に復調することができる。

> 【0063】上記の各実施例では、通信波形のIQパタ ーンを検出し、そのピーク値の個数に応じて変調方式を 判別するようにしたが、以下では、エキスパート解析装 置によりその変調方式を判定する、本発明のさらに他の 実施例について説明する。

> 【0064】図8はエキスパート解析装置によりその変 調方式を判定する本発明のさらに他の実施例による通信 波形解析装置の構成を示すブロック図であり、図におい て、101は解析対象波、102は解析対象波101の スペクトラム解析装置としての高速フーリエ変換(Fast Fourier Transform: FFT) 装置、103はFFT装 置102の出力、104は解析対象波101のスペクト ラム解析装置としての最大エントロピー法(Maximum En tropy Method: MEM) 装置であり、105はMEM装 置104の出力、106は解析対象波101の位相解析

(8)

14

出力、108は出力103、出力105及び出力107 を入力とし通信波形の解析を行なうエキスパート解析装 骨である。

【0065】次に、図8の実施例の動作について説明す る。解析対象波101は位相解析装置106に入力さ れ、位相解析が行われ、解析結果として出力107が出 力される。図11は出力107の一例を示す図である。 出力107は、エキスパート解析装置108に入力され る。エキスパート解析装置108では、位相解析装置1 06の出力結果107をもとに、対象通信波101がF 10 SK系であるかPSK系であるかを判定し、PSK系で あれば、引つづき細部諸元について位相解析装置106 の出力107をもとに解析を継続する。ここで図9から もわかるように、S/N比が10dBの高雑音下におい ても、FSK系であるかPSK系であるかの判定、PS K系における細部諸元の解析は十分可能である。

【0066】またFSK系であれば、スペクトラム解析 装置としてのFFT変換装置102及びMEM装置10 4の解析結果である出力103及び出力105を、エキ 行う。図9はFFT装置102の出力103の一例を示 す図、図10はMEM装置104の出力105の一例を 示す図である。FSK系の変調諸元の判定はその諸元に よりどの解析方式による結果から判定し易いかが異な り、また一つの解析方式による結果からは判定しにくい 場合があるが、本実施例では複数の解析方式のスペクト ラム解析装置を設けており、場合に応じて各結果出力を 適宜用いることにより正確に判定することができる。

【0067】このように本実施例では、位相解析装置に 装置により通信波のスペクトラム解析を行い、これら位 相解析結果及びスペクトラム解析結果から、エキスパー ト解析装置により波形の判定を行うようにしたから、F SK系であるかPSK系であるかの判定,及び各変調方 式における細部変調諸元を自動的に判定することができ る。

【0068】図12は本発明の他の実施例による汎用復 調装置を示すプロック図であり、図において、図8と同 一符号は同一又は相当部分である。また、109は図8 の実施例による通信波形解析装置からなる最適復調方式 40 判定装置、110は最適復調方式判定装置109の出力 に基づいて通信波をその変調諸元に応じた復調方式によ り復調する解析復調装置である。

【0069】この解析復調装置110は基本的には図1 に示すような複数の復調器と、最適復調方式判定装置の 判別出力に応じて復調器を切換えるスイッチから構成さ

【0070】次に動作について説明する。到来通信波は 図8の実施例による通信波形解析装置からなる最適復調 方式判定装置109に入力され、上述と同様の動作によ 50 ルを記述し、選択することにより変調方式の判別を行

りその変調諸元が判定される。解析復調装置110は判 定結果を受け、通信波をその変調諸元に応じた復調方式 により復調する。

【0071】このように本実施例では、図8の実施例に よる通信波形解析装置を最適復調方式判定装置として用 い、その判定結果に基づいて通信波をその変調諸元に応 じた復調方式により復調するようにしたから、変調諸元 が未知の通信波であってもこれを自動的に復調できる汎 用復調装置を実現できる。

【0072】なお、上記実施例では、エキスパート解析 装置の具体的な解析ルールについては言及しなかった が、以下ではこの解析ルールの具体的な一例について述 べる。

【0073】図13は変調方式判別ルールを用いて細部 変調諸元を判別できる本発明のさらに他の実施例による 通信波形解析装置を示す。図13において、201は通 信波の受信装置、202は受信装置201の受信信号を スペクトル解析するスペクトル解析装置、203は受信 装置201の受信信号のI-Qパターンを出力する位相 スパート解析装置108で解析し細部変調諸元の解析を 20 解析装置、204は受信装置201の周波数成分を解析 し出力する周波数解析装置、250はこれら各解析装置 202, 203, 204からの出力を基にエキスパート 解析、即ち種々のルールが用意されたルールペースのな かから条件に適合するルールに基づき判定を行なう手法 により変調方式の判別および変調諸元の算出を行い、結 果を出力する自動通信波形解析装置である。

【0074】また、図14はこの自動通信波形解析装置 250の構成を示す図であり、206は各解析装置20 2、203、204の出力波形から、変調方式の判別及 より通信波の位相解析を行い、FFT装置,及びMEM 30 び変調諸元の算出に必要な特徴を認識する波形認識手段 であり、207は波形認識手段206の出力を基に、2 値FSK、4値FSK等、その変調方式を判別する変調 方式推定手段であり、208は波形認識手段206から の出力を基にセンタ周波数、伝送速度等、その変調諸元 を算出する変調諸元算出手段である。

> 【0075】次に動作について説明する。受信装置20 1で受信された通信信号は、各解析装置202.20 3,204へそれぞれ出力される。スペクトル解析装置 202では、フーリエ変換によりそのスペクトル解析を 行い、位相解析装置203では、位相解析によりその1 -Qパターンを出力し、周波数解析装置204では通信 信号の周波数解析によりその周波数成分を出力する。

> 【0076】図15はスペクトル解析結果出力の一例を 示し、図16は位相解析による解析出力結果として I-Qパターンの一例を示すものであり、これらはそれぞれ 図9, 図11のスペクトル解析波形及びI-Qパターン 等の解析出力に相当するものである。スペクトル解析波 形及びI-Qパターン等の解析出力は変調方式によりそ の差異が見られるため、変調方式によりその差異のルー

い、また、スペクトル解析波形のピーク位置、数に基づ いて周波数等変調方式により算出すべき変調諸元を算出

【0077】図17は波形認識手段206、図18は変 調方式推定手段207、図19は変調諸元算出手段20 8の動作フローをそれぞれ示す図である。まず、波形認 職手段206では、図17の動作フローに従って、2次 元波形の時(S31)、そのピークの認識を行ってピー ク数を算出し(S32), (S33)、3次元のパター ン図の時、そのパターン認識を行って形状判定を行う 10 ともできる。 (S34), (S35)。そして、その認識結果を記憶 し(S36)、全ての解析出力に対する波形認識が終了 しない間は次の解析出力を選択し(S37), (S3 8)、全ての解析出力に対して波形認識が完了するとそ の結果を出力する(S39)。

【0078】次に、変調方式推定手段207では、図1 8の動作フローに基づき、波形認識手段206の結果を 基にルールベース、即ち、あらかじめ記述した変調方式 判定ルールの集りに従ってその変調方式を推定する(S つ、I-Qパターンが円であると認識されたら2値FS Kのルールが起動し、変調方式を2値FSKと推定する (S41), (S42)。同様にBPSKのルールが起 動した場合は変調方式をBPSKと推定し(S43), (S44)、QPSKのルールが起動した場合は変調方 式をQPSKと推定する(S45), (S46)。そし て、以上のような推定結果を変調方式決定内容として出

【0079】さらに、変調赭元算出手段208では、図 19の動作フローに従って、変調方式推定手段207で 30 推定した変調方式に対して算出すべき変調諸元を設定し (S50)、波形認識手段206の出力を基に変調賭元 としてセンター周波数、伝送量、周波数帯域等を算出 し、出力する(S51), (S52), (S53)。

カする(S47)。

【0080】このように、上記実施例では、変調方式の 判定を変調方式判定ルールに基づき行なうようにしたの で、その変調方式を判定できるとともに、その細部諸元 を出力できる。

【0081】なお、上記実施例では、解析すべき変調方 変調方式推定手段207に、変調方式のルールを事例学 習する学習機能210を加えた変調方式推定手段を用い ることにより、上記実施例では不可能な、変調方式が未 知の場合の通信波の場合についても、変調方式を推定す る汎用自動通信波形解析装置として利用することもでき

【0082】また、上記実施例では、受信信号で受信し た解析対象波の変調方式および変調諸元を自動通信波形 解析装置により解析するようにしたが、図21に示すよ うに、この解析結果を解析復調装置260に入力するこ 50 ≦S≦1

とにより、変調方式が未知の場合の通信波の場合につい ても、その復調が可能な、汎用復調装置を得ることがで

16

【0083】また、上記実施例では、受信波が通信波の 場合について示したが、レーダ波の場合でもよく、図2 2に示すように、自動通信波形解析装置250内の変調 方式推定手段207を探知目標識別手段211に、変調 諸元算出手段208を目標諸元算出手段212に変更す ることにより、自動探知目標識別装置として利用するこ

【0084】また、上記各実施例では、通常のルールベ ースを用いることにより未知の通信波を解析する場合に ついて説明したが、以下では、ファジィルールベースを 用いてその変調方式を判定する場合について説明する。

【0085】図23はファジィルールペースを用いて変 調方式を判定する、本発明のさらに他の実施例による汎 用復調装置を示す。図において、301はアンテナ、3 02はアンテナ301で受信した信号を入力する受信 機、303は受信機302の出力を入力し、受信信号の 40)。例えば、スペクトル解析波形のピーク数が2 20 瞬時周波数を測定する周波数測定手段、304は周波数 測定手段3で測定された瞬時周波数を入力しアンテナ3 01で受信した信号の変調方式を判別する変調方式判別 手段、305は変調方式判別手段304の出力で制御さ れ、受信機302の出力をいずれかの復調器に出力する スイッチ、306は復調する対象の変調方式がそれぞれ 異なりスイッチ305から入力された信号を復調する前 記復調器である。

> 【0086】次いで動作について説明する。アンテナ3 01で受信された受信信号x(t)は、受信機302を経 て、周波数測定手段303とスイッチ305に入力され る。周波数測定手段303は、図24に示すように受信 信号x(t) の半波長毎に時間△tを測定し、(7)式に より瞬時周波数△fを計算する。

 $[0\ 0\ 8\ 7] \triangle f = 1 / (2 \cdot \triangle t) \cdots (7)$ 【0088】計算された△fは、変調方式判別手段30 4に入力される。変調方式判別手段304は、入力した 瞬時周波数△fを用いて受信信号x(t)の変調方式を判 別する。

【0089】図24にその方式判別手段の動作を示す。 式が既知の場合について示したが、図20に示すように 40 まず、S61では瞬時周波数 \triangle fを入力する。次にS6 2では、入力した瞬時周波数△fとあらかじめ設定した グループの中心周波数 fiの差をグループ分けの指標と なるグループiの隣接グループとの周波数fcで規格化 する。その規格化値Sは(8)式で求める。

> $[0\ 0\ 9\ 0]\ S=1-(|fi-\triangle f|/fc)$ (8)

【0091】fi:グループiの中心周波数 規格化値Sは、次の条件を満足しなければならない。 【0092】fi-fc<△f<fi+fc の時 0

【0093】ここで、S=1の場合測定した瞬時周波数 はグループiの中心周波数と一致していることを示し、 S=0の場合は隣接したグループの中心周波数に一致し たことを示す。

【0094】次に、表1に示すファジィルールと規格化 値Sを用いて、測定した瞬時周波数が前回入力した瞬時 周波数の属するグループと同じグループに属するかどう* *かを判定する。表1のファジィルールで用いられている 曖昧な表現として「だいたい同じ」,「似ている」, 「似ていない」がある。この表現を先の規格化値Sにグ レードをつけてメンバーシップ関数とし、例えばそれぞ れを以下のファジィ集合で設定する。

[0095]

【表1】

表1. 変調方式判別手段でグループ判別に用いるファジィ推論ルール

番号	ファジィルール
R 1	もし、 測定結果が前回の結果が属するグループとだいたい同じ なら、前回と同じグループ
R 2	もし、測定結果が前回の結果が属するグループと似ていて、次 回の測定結果も似ているなら、前回と同じグループ
R 3	もし、 次回の測定結果が前回の結果が属する グループとだいた い同じなら、今回は前回と同じグループ
R 4	もし、次回の測定結果が前回の結果が属するグループと似ていて、次々回の測定結果も似ているなら、今回は前回と同じグループ
R 5	もし、今回の測定結果と次回の測定結果が前回の結果が属する グループに似ていないなら、違うグループ

[0096]

だいたい同じ= {0/0.6 0.5/0.8 1/1}

似ている = $\{0/0.3 1/0.7 1/1\}$

似ていない = $\{1/0.6 0.5/0.25 0/0.5\}$

【0097】各ファジィ集合内は、"グレード/規格化 値S"を表す。図26にこれらを図式化して示す。図2 6 は各図とも縦軸がグレード、横軸が規格化値Sを示し プ関数、図26(b) は「似ている」のメンバーシップ関 数、図26(c) は「似ていない」のメンパーシップ関数 である。また、各メンバーシップ関数を規格化値Sから 導出する数式を各図の上に示す。各式において、Sは規 格化値、Yはグレードをあらわす。

【0098】S63では、例えば表1のR1~R4の各 ルールから周波数測定手段303から入力した瞬時周波 数△fが前回のものと同一であるグレードa、表1のR 5のルールからそうでない異なるグループに属するグレ グレードaを計算するには、各ルールの前件部の各要素 毎のグレードを求め、このうち値の低い方をそのルール のグレードとし、対象となる全ルールのグレード計算 後、全グレードの中の最大値をグレードaとする。グレ ードbは対象のルールがR5のみなので、前件部の各要 素から得られるグレードのうち低い方を用いる。

ている。図26(a) は「だいたい同じ」のメンバーシッ 30 【0099】S64では、このグレードa,bを用いて 瞬時周波数△fが前回のものと同一か否かを判定するも ので、a>bならば同一のグループと判定し、a<bな らば異なるグループと判定する。

【0100】異なるグループと判定した場合は、S65 で更に設定済みのどのグループに属するかを、例えば表 2に示すR6~R15の各ファジィルールを用いて判定 する。ここでは、設定済みの各グループに属するグレー ドをS63と同様に、グループ毎にR6~R15の各ル ールを用いて先のグレードaの計算と同じ要領で計算 ードbが計算される。例えば $R1\sim R4$ の各ルールから 40 し、グループ毎に得られたグレードのうち最大のグレー ドが得られたグループに属すると判定する。

[0101]

【表2】

表 2. 変調方式判別手段でグループ選択に用いるファジィ推論ルール

番号	ファジィルール
R 6	もし、今回の測定結果がグループ i にだいたい同じで、次回の 測定結果がグループ i に似ているなら、今回はグループ i 。
R 7	もし、今回の測定結果がグループiにだいたい同じで、次々回 の測定結果がグループiに似ているなら、今回はグループi。
R 8	もし、今回の測定結果がグループiに似ていて、次回の測定結 果がグループiとだいたい同じなら、今回はグループi。
R 9	もし、今回の 測定結 果がグループiに似ていて、次回の測定結 果もグループiに似ていて、次々回の測定結果もグループiに似 ているなら、今回はグループi。
R10	もし、次回の測定結果がグループiに似ていて、次々回の測定 結果がグループiとだいたい同じなら、今回はグループi。
R 11	もし、次回の測定結果がグループiにだいたい同じで、次々回 の測定結果がグループiに似ているなら、今回はグループi。
R 12	もし、次回の測定結果がグループiに似ていて、次々回の測定 結果もグループiに似ていて、次々回のさらに次の回の測定結果 もグループiに似ているなら、今回はグループi。
R 13	もし、次回の測定結果がグループiにだいたい同じで、次々回 のさらに次の回の測定結果がグループiに似ているなら、今回は グループi。
R14	もし、次回の測定結果がグループiに似ていて、次々回の測定 結果がグループiとだいたい同じなら、今回はグループi。
R 15	もし、次回の測定結果がグループ i に似ていて、次々回のさら に次の回の測定結果がグループ i とだいたい同じなら、今回はグ
	ループi。

【0102】S66は、S64で同一グループと判定した場合あるいはS65の処理の後に実行される。S66では上述のS61~S65の処理を規定回数n回実行し 30たかを判定する(S65)。規定回数nはあらかじめ設定しておく。ここでS61~S65の処理が規定回数n未満なら次の瞬時周波数を周波数測定手段303から入力し、S61の処理から再実行する。逆に規定回数 Δn 以上であれば、S67の処理を実行する。

【0103】S67では入力したn個の瞬時周波数△fが属すると判定したグループの数uからスイッチ5を制御する。

【0104】グループ数uと変調方式には密接な関係が じた後あり、この関係に基づいてグループ数uに合った復調器 40 なる。をスイッチ305に出力する。 【01 イッチ305に出力する。 アナロ

【0105】図27にその選択に関する動作フローを示す。まず、初期設定を行ない(S71)、グループ数uが2ならば2値FSK復調器を選択する制御信号cを出力する(S72, S73)。

【0106】また、グループ数uが4ならば4値FSK 復調器を選択する制御信号cを出力する(S74, S75)

【0107】また、グループ数uが8ならば8値FSK 50 307は受信機302の出力信号x(t)の周波数を2倍

復調器を選択する制御信号 c を出力する(S 7 6, S 7 7)。

【0108】スイッチ305は変調方式判別手段304より入力した制御信号cに従って、対応する復調器に受信機302からの信号が流れるようにスイッチングを行う(S78)。

【0109】このように、上記実施例では、受信した通信信号の瞬時周波数の周波数分布状況からファジィ推論により変調方式を判別するようにしたので、FSK系の細部変調路元の解析が可能となり、受信した通信信号の変調方式が既知、未知にかかわらず、その変調方式に応じた復調器を選択して自動的に復調を行なことが可能となる。

【0110】なお、上記実施例では、周波数測定手段でアナログ的に周波数を測定する例を示したが、ディジタル的に測定しても良い。図28にディジタル的に周波数を測定する周波数測定手段を用いた実施例を示す。307は受信機302の出力信号をディジタル信号に変換するA/D変換器、308はA/D変換器307の出力信号の周波数を測定する周波数測定器であり、他は上記実施例と同じである。

【0111】次に動作について説明する。A/D変換器307は受信機302の出力信号x(t)の関連数を2倍

以上の周波数でサンプリングを実施し、アナログ信号を ディジタル信号に変換する。周波数測定器308は、A /D変換器307の出力信号の振幅変化から符号の変換 するポイントを推定し、このポイント間の時間から瞬時 周波数△fを計算する。

【0112】また、上記実施例では瞬時周波数の計算を 入力信号の波長から求める方法を用いたが、高速フーリ 工変換法や最大エントロピー法であっても良く、上記実 施例と同様の効果を奏する。

式の判定に、ファジィルールベースを使用するものを示 したが、ニューラルネットワークを使用して変調方式を 判定することも可能である。

【0114】図29はニューラルネットワークを使用し て変調方式を判定する本発明のさらに他の実施例におけ る通信波形解析装置を示す。図において、401は解析 対象波、404は解析対象波401の位相を解析する位 相解析手段、405は位相解析手段404の位相解析結 果よりIQパターンを生成するIQパターン生成手段、 406はIQパターン生成手段405により生成された 20 係で対応する。 IQパターンより解析対象波の種類を認識するニューラ ルネットワーク認識手段、407はその認識結果出力で ある。

【0115】次いで動作について説明する。解析対象波 401は位相解析手段404に入力される。位相解析手 段404は、解析対象波401のペースパンド帯での1 信号, Q信号を生成する。 I Qパターン生成手段405 は、位相解析手段404からI信号、Q信号を入力し、 I 信号の位相振幅チャンネルをX軸、Q信号の位相振幅 値をY軸としてI信号、Q信号各々の位相振幅値をXY 30 ができる。 座標として、XY平面上に展開するIQパターンを生成 する。

【0116】図30にIQパターンを生成した場合の一 例を示す。図30(a) は解析対象波1がFSK変調信号 の場合であり、図30(b) は解析対象波401が2相P SK変調信号の場合であり、図30(c) は解析対象波4 01が4相PSK変調信号の場合であり、図30(d) は 解析対象波401がπ/4シフトPSK変調信号の場合 であり、図30(e) は解析対象波401が16QAMの 系の信号であれば円形であり、PSK変調系の信号であ れば変調諸元毎に特徴のある形状を示すことがわかる。 従って、このIQパターン形状を認識すれば変調方式の 認識ができる。

【0117】ニューラルネットワーク認識手段406 は、IQパターン生成手段405よりIQパターンを入 カし、これをニューラルネットワークの入力層に入力す る。図31にニューラルネットワーク認識手段で用いる ニューラルネットワークの一例として3層で構成される ニューラルネットワークを示す。まず入力層406aの 50 信号408が出力されるとFFT変換装置402が起動

ユニット数であるが、入力するIQパターンがXY平面 上でS×Sのマトリックス構造とすると、これを図に示 すように一次元に展開し、S×S個のユニットで構成さ れる。中間層406bは、N個のユニットで構成され、 学習時に最適な数に調整され、各ユニットは入力層と出 力層それぞれに接続されており各層間の各ユニット間を 接続するシナプスの接続の強さは学習により調整され る。学習は入力層に認識すべきデータを例示的に与え、 これに対して出力層に現れる出力を正解と照合してシナ 【0113】上記各実施例では、未知の通信波の変調方 10 プスの重みを順次変化させる、いわゆるパックプロパゲ ーションアルゴリズムにより行なう。出力層406cは M個のユニットにより構成され、出力に必要な情報に応 じてMは決定されるが、ここでは一例として図29で示 した I Qパターンの数と同じ5ユニットの例を示す。出 カ層の各ユニットは図30において入力したIQパター ンがFSK変調信号によるものであれば左端が最大の出 力値を示し、2相PSK変調信号であれば左から2番目 のユニットが最大出力値を示し、以降順に入力した信号

22

【0118】 ニューラルネットワーク認識手段406の 認識結果出力407は、該ニューラルネットワーク認識 手段406の出力層で最大の出力値をもつユニットより 認識結果として入力信号の変調方式情報を出力する。

の変調方式毎に最大出力値を示すユニットが1対1の関

【0119】このように、上記実施例では、IQパター ンをニューラルネットワーク認識手段で認識することに より、変調方式を判別するようにしたので、S/N比が 例えば10dB等の高雑音下でもFSKとPSKの区別 ができるとともに、PSK変調系の細部変調賭元の区別

【0120】なお、上記実施例では、入力層、中間層、 出力層の3層構造によりパターン認識を行なうニューラ ルネットワーク認識手段を示したが、中間層は2層以上 あってもよく、また、ニューラルネットワーク認識手段 はバックプロパゲーション以外の認識アルゴリズムによ るものであってもよいことは言うまでもない。

【0121】また、上記実施例では、通信波のFSK変 調系とPSK変調系の区分とPSK変調の細部変調諸元 を区分する方式について例を示したが、本装置にFFT 場合である。以上のように、IQパターンはFSK変調 40 変換装置402を併設することにより、FSK変調信号 の細部変調諸元も同時に区分することができる通信波形 解析装置を構築できる。図32に本装置の一実施例を示 す。

> 【0122】図32において、408はニューラルネッ トワーク認識手段406からFFT変換装置402に対 する起動要求である。他は上述の実施例と同じである。

> 【0123】次に動作について説明する。起動要求信号 408はニューラルネットワーク認識手段406の認識 結果がFSK変調系である場合に出力される。起動要求

し、従来方式と同様に対象解析信号401のスペクトル 解析が実施され、FSK変調系信号の細部変調諸元を区 分する。

【0124】また、上記実施例では、通信波の変調認識 機能について説明したが、本装置に解析復調装置409 を接続することにより、未知の変調方式の通信波に対す る汎用復調方式としても利用することができる。図33 に本装置の一実施例を示す。

【0125】図33において、409は解析復調装置で あり、FFT変換装置402とニューラルネットワーク 10 る。 認識手段406との両者に連接しており、他は上記実施 例と同じである。

【0126】次に動作について説明する。解析復調装置 409はFFT変換装置402から周波数に関する情報 と解析対象信号401がFSK変調系であった場合の細 部変調諸元を入力し、ニューラルネットワーク認識手段 406から解析対象信号401がPSK変調信号であっ た場合の細部変調諸元を入力し、各々の入力情報から最 適な復調処理を実施する。

ネットワーク認識手段406の出力および図23の変調 方式判別手段の出力をファジィ推論装置410に入力す ることにより、解析対象信号401がFSK変調系であ った場合の細部変調諸元および解析対象信号401がP SK変調信号であった場合の細部変調諸元を総合的に判 断して最も確からしい判定結果を最終判定出力410と して出力することができる。

【0128】さらに、図35に示すように、図34のフ ァジィ推論装置410の出力に応じて解析復調装置41 変調系であった場合の細部変調諸元および解析対象信号 401がPSK変調信号であった場合の細部変調諸元を 総合判断して、それに応じた復調を実行できる汎用復調 装置を得ることができる。

【0129】図36はこのように、ファジィ推論でFS K系の細部変調諸元を識別し、ニューラルネットワーク 認識手段によりPSK系の細部変調諸元を識別し、その 両者の識別結果をファジィ推論装置410により総合判 断する通信波形解析装置の動作を示すもので、まず、二 ューラルネットワーク認識手段406にIQパターン。 変調方式判別手段304に周波数データをそれぞれ入力 し(S81)、ニューラルネットワーク認識手段406 によりPSK系の細部変調方式を認識するとともに変調 方式判別手段304によりFSK系の細部変調方式を認 識し(S82)、これ以後は、通常のファジィ推論によ りニューラルネットワーク認識手段406や変調方式判 別手段304の出力にランク付けを行ない、そのうちの 最も確からしいものを最終の判定出力として出力する。 即ち、ファジィ推論によりグレード値を計算し(S8 3)、属するグループが前回のグループと同一か否かの 50 ノイズの多い通信信号でもFSK系とPSK系の変調諸

判定を行ない(S84), (S85)、以上の処理を規 定回数実行したかを判定し(S86)、規定回数を実行 した段階で判定出力を外部に出力する(S87)。

24

【0130】また、図37に示すように、ニューラルネ ットワーク認識手段がFSK系と認識した場合はその認 **識出力によりFFT変換装置を駆動し、ニューラルネッ** トワーク認識手段の認識結果およびFFT変換装置の変 換出力をファジィ推論装置に入力して総合的な判断を行 なうようにしてもよく、上記実施例と同様の効果を奏す

[0131]

【発明の効果】以上のように、この発明に係る汎用復調 装置によれば、変調認識手段を設け、受信信号の変調方 式を自動的に認識し、認識した変調を復調する復調器を 選択して受信信号を復調するように構成したので、送信 側の変調方式が未知の場合や、送信側が任意に変調方式 を変更した場合でも受信側は受信した信号を正確に復調 でき、情報を収集できるという効果がある。

【0132】また、この発明に係る汎用復調装置によれ 【0127】さらに、図34に示すように、ニューラル 20 ば、受信信号の位相を90度ずらした信号が移相器によ り生成され、これと受信信号のそれぞれの包絡線が包絡 線検波器により検波され、IQパターン計算手段により それぞれの検波後の位相レベルをXY軸とするIQパタ ーン平面上に展開され、展開後、ピーク検出手段により IQパターン上のピーク数が検出され、このピーク数に より受信信号の変調方式を認識するようにしたので、変 調方式の判別手法を実際に提供できる。

【0133】また、この発明に係る汎用復調装置によれ ば、包絡線検波器とIQパターン計算手段との間に、雑 2 を制御することにより、解析対象信号 4 0 1 がFSK 30 音除去手段と位相補正手段とを設けるようにしたので、 受信機等の雑音レベルが上昇しても、雑音の影響は抑圧 され、正確なピーク検出が可能となる。

> 【0134】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、受信信号の位相を90度ずらした信号が移相器 により生成され、これと受信信号のそれぞれの包絡線が 包絡線検波器により検波され、IQパターン計算手段に よりそれぞれの検波後の位相レベルをXY軸とするIQ パターン平面上に展開され、展開後、ピーク検出手段に よりIQパターン上のピーク数が検出され、このピーク 40 数により受信信号の変調方式を認識するようにしたの で、変調方式の判別手法を実際に提供できる。

【0135】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、包絡線検波器とIQパターン計算手段との間 に、雑音除去手段と位相補正手段とを設けるようにした ので、受信機等の雑音レベルが上昇しても、雑音の影響 は抑圧され、正確なピーク検出が可能となる。

【0136】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、スペクトラム解析装置と位相解析装置を並列に エキスパート解析装置に連接するように構成したので、

元の解析が実施できる。

【0137】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、スペクトラム解析装置としてFFT装置の他に MEM装置により到来通信波のスペクトラム解析を行な うようにしたので、変調諸元により判定のしやすさが異 なるFSK系を正確に判定できる。

【0138】また、この発明に係る汎用復調装置によれ ば、スペクトラム解析装置、位相解析装置、及びエキス パート解析装置からなる通信波形解析装置を最適復調方 式判定装置として用い、その判定結果に基づいて通信波 10 をその変調諸元に応じた復調方式により復調するように したから、変調諸元が未知の通信波を復調することがで きる復調装置を実現できる効果がある。

【0139】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、受信信号のスペクトル分析、位相分析および周 波数分析を行ない、その波形次元数からそのピーク数の 算出あるいは波形パターンの形状判定を行ない、その算 出あるいは判定結果に応じて、あらかじめ記憶された変 調方式判定ルールに従って変調方式を推定するようにし たので、通信波の変調方式を自動的に解析でき、送信側 20 が既知の変調方式を使用し、受信側では未知の変調方式 であっても解析復調できる効果がある。

【0140】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、その変調方式判別ルールに事例学習する学習機 能を設けたので、変調方式が未知の通信方式の場合で も、その変調方式を推定できる。

【0141】また、この発明に係る汎用復調装置によれ ば、上記変調方式判別ルールを用いて通信波形を認識す る通信波形解析装置を、最適復調方式判定装置として用 い、当該通信波形解析装置の判定出力に基づいて通信波 30 た場合の I Qパターンを示す図である。 を復調する手段を備えたので、解析専門家を必要とせず にその復調が可能となる。

【0142】また、この発明に係る汎用復調装置によれ ば、周波数測定手段から受信信号の瞬時周波数を入力 し、これをあらかじめ設定した周波数を中心周波数とす るグループのいずれに属するかをファジィ推論により推 定し、規定回数の繰り返し後、入力した瞬時周波数が属 しているグループの数から受信信号の変調方式に対応し た復調器に入力するようにしたので、送信側の変調方式 が未知であっても、受信側は受信した信号を復調できる 40 効果がある。

【0143】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、周波数測定手段から受信信号の瞬時周波数を入 力し、これをあらかじめ設定した周波数を中心周波数と するグループのいずれに属するかをファジィ推論により 推定するようにしたので、送信側の変調方式が未知であ っても、受信側は受信した信号の変調方式を判別でき る。

【0144】また、この発明に係る通信波形解析装置に よれば、位相解析手段で解析対象信号の位相情報を抽出 50 である。

し、これを用いてIQパターン生成手段により、IQパ ターンを生成し、この形状をニューラルネットワーク認 識手段で認識することにより、解析対象信号の変調方式 を自動的に認識し、FSK変調信号とPSK変調系信号 の区分とPSK変調信号の細部変調諸元の解析が実施で きる効果がある。

26

【0145】また、この発明に係る汎用復調装置によれ ば、位相解析手段で解析対象信号の位相情報を抽出し、 これを用いてIQパターン生成手段により、IQパター ンを生成し、この形状をニューラルネットワーク認識手 段で認識することにより、解析対象信号の変調方式を自 動的に認識でき、FSK変調信号とPSK変調系信号の 区分とPSK変調件手段の細部変調諸元の解析、復調が 実施できる効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施例によるディジタル通信受信 装置の構成を示す図である。

【図2】この発明の一実施例によるディジタル通信受信 装置の変調方式認識手段の一構成例を示す図である。

【図3】この発明の一実施例によるディジタル通信受信 装置の変調方式認識手段のIQパターンの説明図であ

【図4】この発明の一実施例によるディジタル通信受信 装置の変調方式認識手段のピーク検出手段の動作を示す フローチャートを示す図である。

【図5】この発明の一実施例によるディジタル通信受信 装置の変調方式認識手段の他の構成例を示す図である。

【図6】図2に示すこの発明の一実施例によるディジタ ル通信受信装置の変調方式認識手段の雑音の影響を受け

【図7】図5に示すこの発明の一実施例によるディジタ ル通信受信装置の変調方式認識手段の位相補正手段の動 作を示すフローチャートを示す図である。

【図8】この発明の他の実施例による通信液解析装置を 示すプロック図である。

【図9】 FFT装置の出力の例を示す図である。

【図10】MEM装置の出力の例を示す図である。

【図11】位相解析装置の出力の例を示す図である。

【図12】この発明のさらに他の実施例による汎用復調 装置を示すプロック図である。

【図13】この発明のさらに他の実施例による通信波形 解析装置の構成図である。

【図14】この発明の一実施例による、自動通信波形解 析装置の構成図である。

【図15】スペクトル解析結果出力の一例のスペクトル 図である。

【図16】位相解析結果出力の一例のI-Qパターン図 である。

【図17】波形認識手段の動作を示すフローチャート図

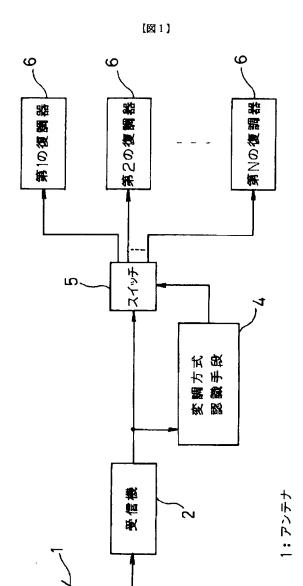
- 【図18】変調方式推定手段の動作を示すフローチャー ト図である。
- 【図19】変調赭元算出手段の動作を示すフローチャー ト図である。
- 【図20】この発明のさらに他の実施例による汎用復調 装置の構成図である。
- 【図21】この発明のさらに他の実施例による自動通信 波形解析装置の構成図である。
- 【図22】この発明のさらに他の実施例による自動探知 目標識別装置の構成図である。
- 【図23】この発明のさらに他の実施例によるディジタ ル通信受信装置の構成図である。
- 【図24】この発明の一実施例によるディジタル通信受 信装置の周波数測定手段の周波数測定概念図である。
- 【図25】変調方式判別手段の動作説明図である。
- 【図26】変調方式判別手段でグループ判別に用いるフ ァジィ推論用メンパーシップ関数を示す図である。
- 【図27】変調方式判別手段のスイッチ制御動作説明図 である。
- 【図28】この発明のさらに他の実施例の周波数測定手 20 107 位相解析出力 段の構成図である。
- 【図29】この発明のさらに他の実施例による通信波形 解析装置の構成図である。
- 【図30】IQパターン生成手段が生成するIQパター ンで、変調方式毎のIQパターンの一例を示す図であ
- 【図31】この発明の実施例によるニューラルネットワ 一ク認識手段で用いられるニューラルネットワークの構 成図である。
- 【図32】この発明のさらに他の実施例による通信波形 30 207 変調方式推定手段 認識装置の構成図である。
- 【図33】この発明のさらに他の実施例による汎用復調 装置の構成図である。
- 【図34】この発明のさらに他の実施例による通信波形 解析装置の構成図である。
- 【図35】この発明のさらに他の実施例による汎用復調 装置の構成図である。
- 【図36】この発明のさらに他の実施例におけるファジ ィ推論装置の推論アルゴリズムを示す図である。
- 【図37】この発明のさらに他の実施例による汎用復調 40 304 変調方式認識手段 装置の構成図である。
- 【図38】従来のディジタル通信受信装置を示す構成図 である。
- 【図39】従来の波形解析装置を示すプロック図であ
- 【図40】従来の変調方式判別手段の構成図である。
- 【符号の説明】
- 1 アンテナ 2 受信機

- 4 変調方式認識手段
- 5 スイッチ
- 6 それぞれ異なる変調信号を復調する第1~第Nの復 調器

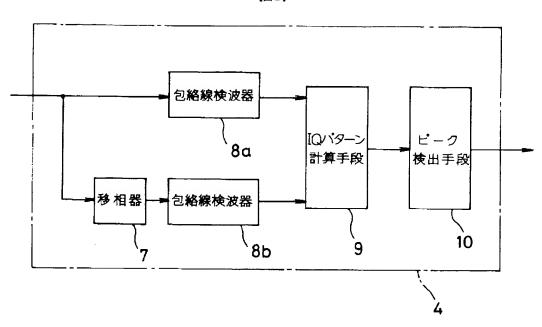
28

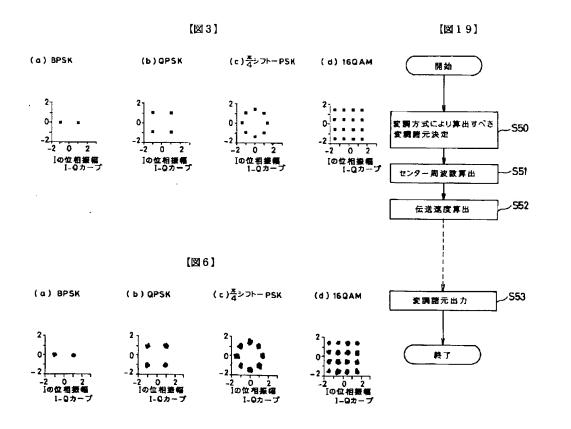
- 7 移相器
- 8 a 包絡線検波器 (第1の包絡線検波器)
- 8 b 包絡線検波器 (第2の包絡線検波器)
- 9 IQパターン計算手段
- 10 ピーク数検出手段
- 10 17a 雑音除去フィルタ (第1の雑音除去フィルタ)
 - 17b 雑音除去フィルタ (第2の雑音除去フィルタ)
 - 18a 位相補正手段(第1の位相補正手段)
 - 18b 位相補正手段(第2の位相補正手段)
 - 101 解析対象波
 - 102 FFT変換装置
 - 103 FFT変換出力
 - 104 MEM装置
 - 105 MEM出力
 - 106 位相解析装置

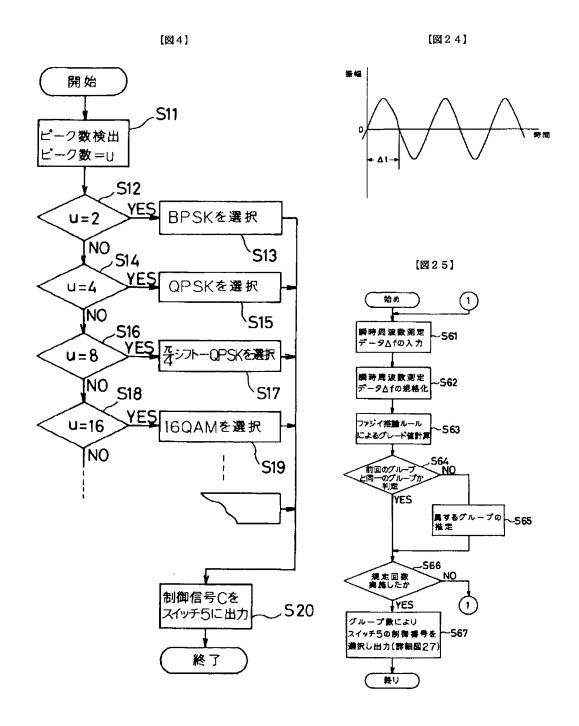
 - 108 エキスパート解析装置
 - 109 最適復調方式判定装置
 - 110 解析復調装置
 - 201 受信装置
 - 202 スペクトル解析装置
 - 203 位相解析装置
 - 204 周波数解析装置
 - 205 解析専門家
 - 206 波形認識手段
 - 208 変調諸元算出手段
 - 210 学習機能
 - 211 探知目標識別手段
 - 212 目標諸元算出手段
 - 250 自動通信波形解析装置
 - 260 解析復調装置
 - 301 受信アンテナ
 - 302 受信機
 - 303 周波数測定手段
 - - 305 スイッチ
 - 306 復調器
 - 307 A/D変換器
 - 308 周波数測定器
 - 401 解析対象波
 - 404 位相解析手段
 - 405 [Qパターン生成手段
 - 406 ニューラルネットワーク認識手段
 - 407 認識結果出力

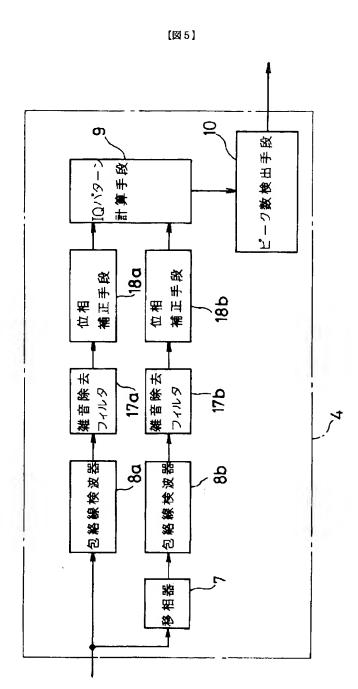


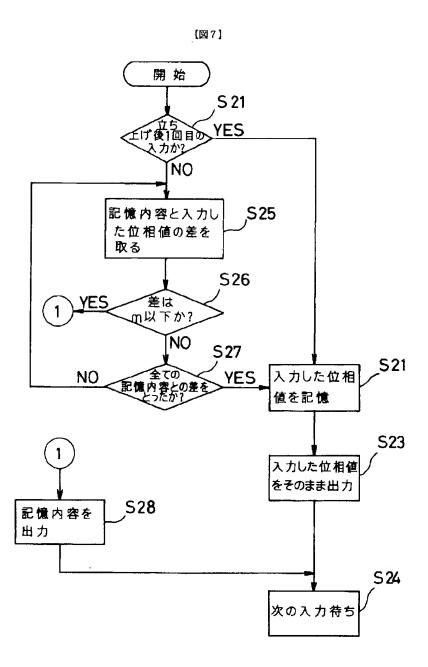
【図2】

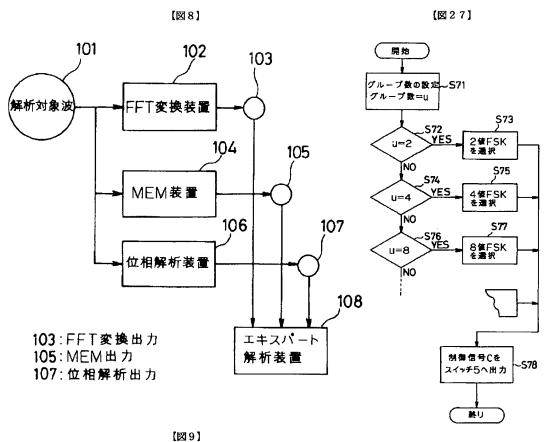


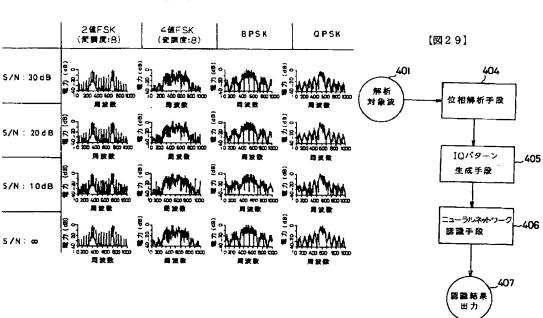




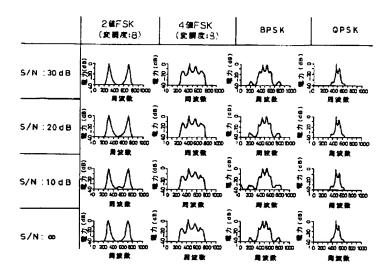








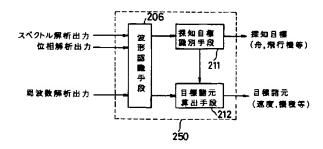
【図10】

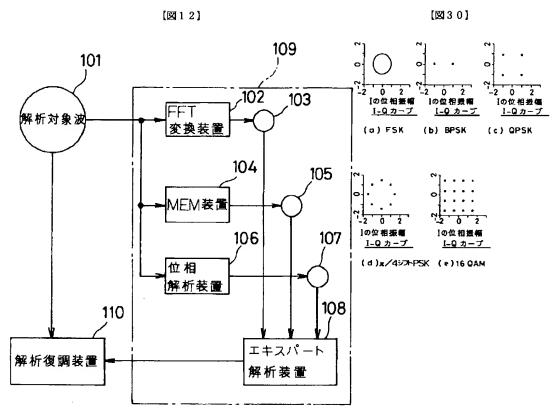


【図11】

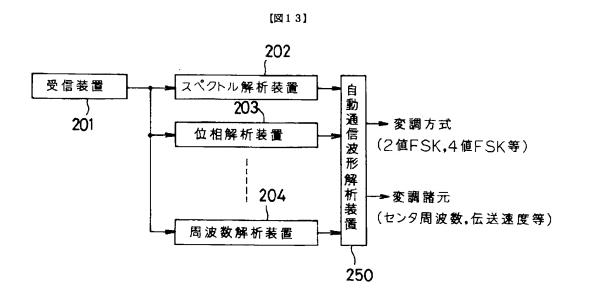
	2億FSK (変調度:8)	4値FSK (変調度:8)	BPSK	OPSK
S/N:30 dB	1 0 0 -2 -2 0 2 Q	1 2 0 0 -2 0 0 2 0	1 0 0 -2 -2 0 2 0	0 X -2 0 2 Q
S/N : 20 dB	0 O	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	12 0 -2 -2 0 2 0	0 X 0 X -2 0 2 0
S/N :10 dB	0 0 0 -2 -2 0 2 0	0 0 2 -2 0 2 Q	2 0 2 0	1 0 1 2 2 2 2 0 2 0 0 2 0 0 0 0 0 0 0 0
5/N: co	0 0 0 -2 0 2 0	0 0 0 -2 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0 — — — — — — — — — — — — — — — — — — —	0 X -2 0 2 0

【図22】

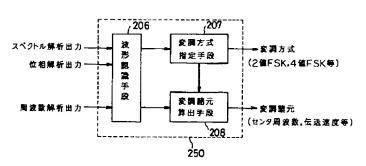




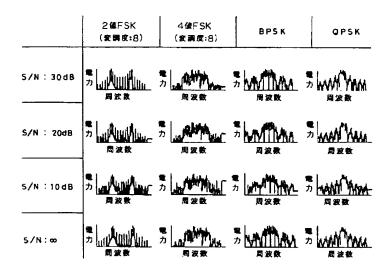
109:最適復調方式判定装置



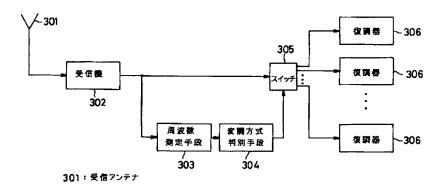
【図14】



【図15】



[図23]



【図16】

	2位FSK (変調度:8)	4億FSK (変調度:8)	BPSK	QPSK
S/N : 30 d8	100	1 0	1	1 🗵
5/N : 20 dB	'[0_	100	'	¹ 🗵 o
S/N : 10 dB	' <u>o</u>	¹ 🙇 .	1 500 Q	
5/N : 00	100	1 0	<u> </u>	¹ 🔯

【図17】

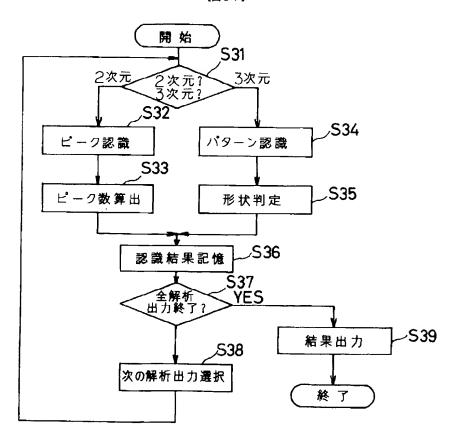
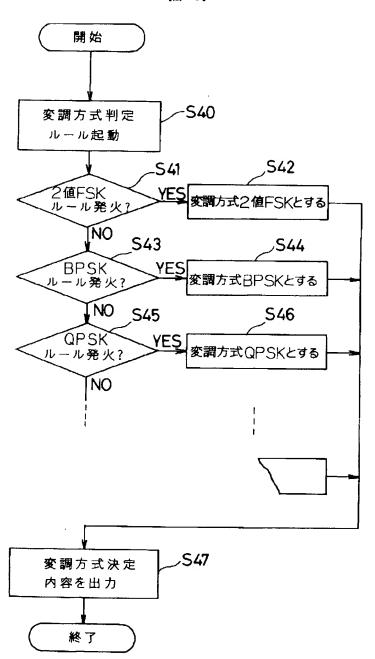
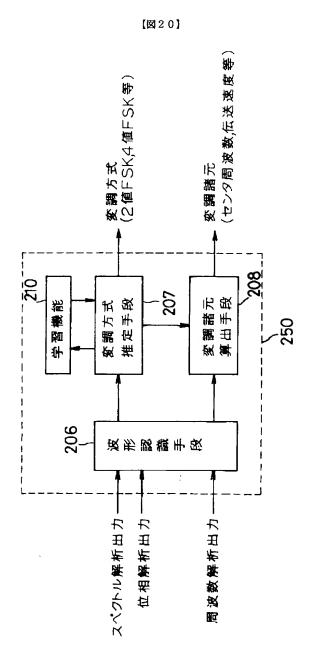


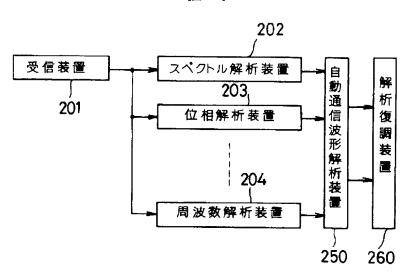
図18]





【図38】





[図26]

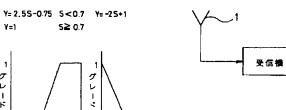
規格化値S (b)似ている

Y=1

グレード

Y=2.55-1.5

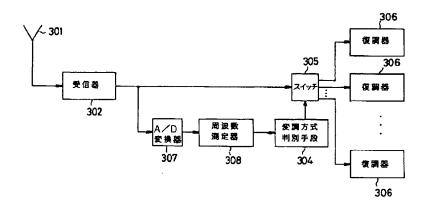
O 規格化値S ¹ (g)だいたい同じ

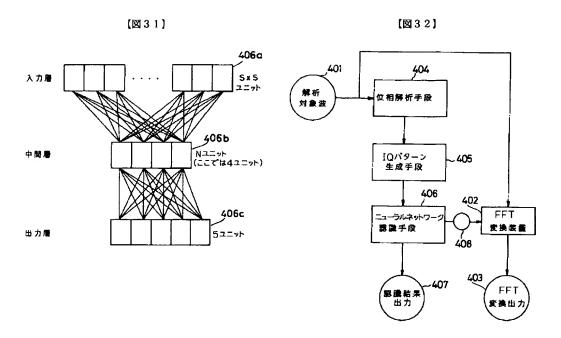




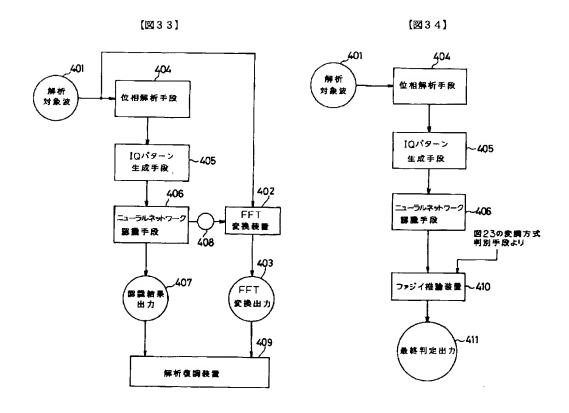
0 規格化值S

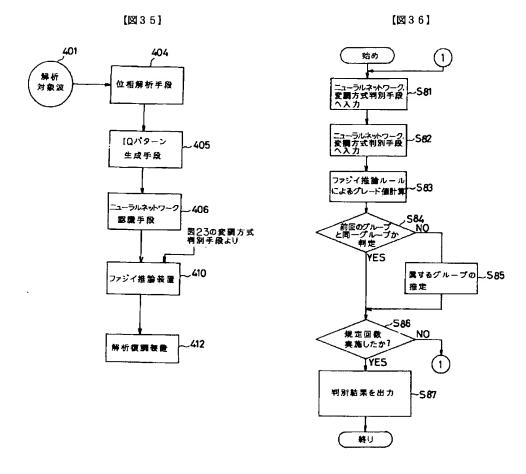
(c)似ていない

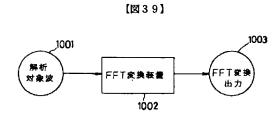




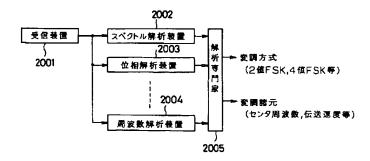
408: 起動要求



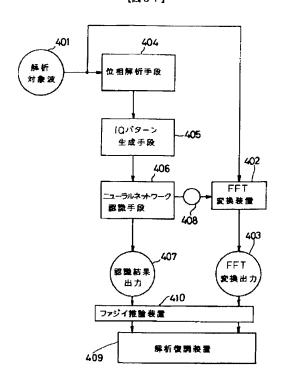




【図40】



[図37]



フロントページの続き

(31)優先権主張番号 特願平3-160351

(32)優先日 平3(1991)7月1日

(33)優先権主張国 日本(JP)